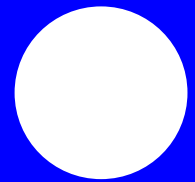


Intuitivt handhavande och lotsträning för manövrering av fartyg med vridbara propellrar

AZIPILOT

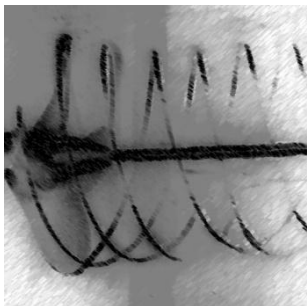


Mål & syften

Målsättningen är att, specifikt för hantering av fartyg med vridbara propellrar, förbättra policy, utformning, och säkerheten för fartyg med hänsynstagande till användargränssnitt och träning av lotsar.

Problemformulering

Från vridbara trustrar på små men vanliga båtar för hamnassistans till de stora poddrivna kryssningsfartygen och oceangående fraktfartyg, har vridbara propellrar snabbt blivit etablerat inom sjöfarten. Emedan den marina industrin har tillgodosett utvecklingskrav så har den snabba utvecklingen inte givit tillräcklig tid för kunskapsuppbyggnad inom alla discipliner. Eftersom de olika industriella områdena har sitt eget expertkunnande så har bristen på kommunikation inneburit bromsad utveckling och kompromissande med säkerheten. För att ta itu med detta problem så sammanför projektet de industriområdena beskrivna nedan.



Specialister på **HYDRODYNAMIK** och fartygsprovning (både teoretisk och experimentellt) samt experter på manöversystem för vridbara propellrar.

Utvecklare och tillverkare av **FARTYGSSIMULATORER** inklusive mjuk- och hårdvara samt fysiska fartygsmodeller för träning av lotsar. Vidare ingår utvecklare, beteendevetare och tillverkare av automation- och styrsystem, joysticksystem och grafiska användargränssnitt.

MARITIMA TRÄNINGSCENTRA som använder både dator- och fysiska simuleringsverktyg kombinerat med specialkompetens på teoretisk och praktisk tillämpning av mänskliga faktorer (fysiska och beteenderelaterade komponenter) samt specialister på träning av bryggpersonal och lotsar.

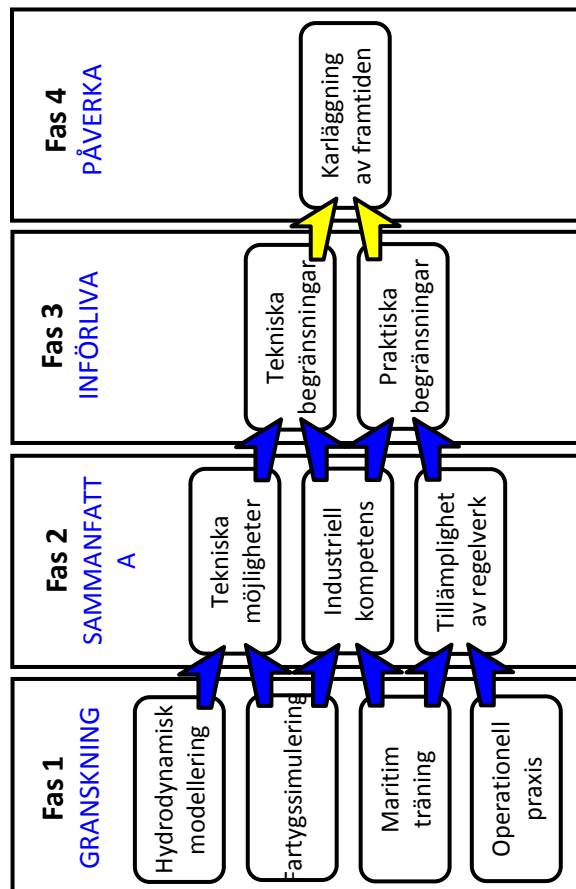
Utövare av **OPERATIONELLT HANDHAVANDE** inkluderat lotsar, fartygsoperatörer, lotsorganisationer och slutanvändare. Vidare ingår maritima myndigheter och lagstiftare med intresse i policy och reglering.

Tillvägagångssätt

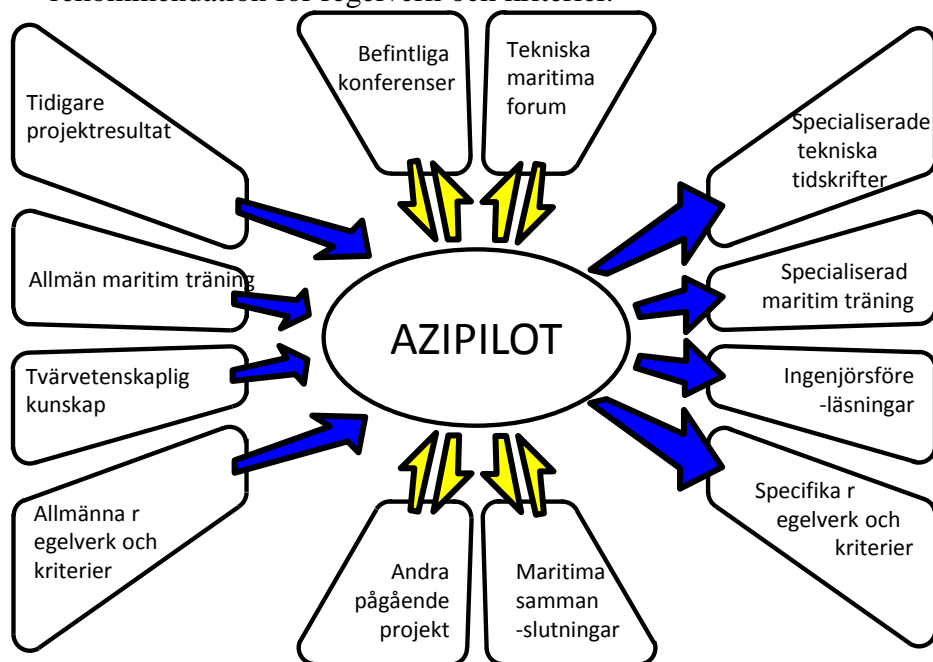
Projektet är organiserat i fyra logiska delar. Fas 1 fokuserar på genomförande av kritisk **GRANSKNING** av befintlig kunskap och pågående forskning omfattande de fyra nyckeldisciplinerna som formerar projektet. Fas 2 **SAMMANFATTAR** information och data på ett lättillgängligt sätt för en tvärvetenskaplig publik. Fas 3 **INFÖRLIVAR** insamlad information och i denna process identifierar tillkortakommande inom de olika områdena. Fas 4 etablerar projektets **PÅVERKAN** genom att kartlägga landskapet för framtida forskning, utbildning, träning och utformning av policy.

Projekt Implementering och Resultat

Projektet kommer att byggas på existerande kunskap av resultat och rekommendationer från tidigare projekt, existerande allmänna träningsmetoder, kunskap från bidragande besläktade discipliner, existerande regelverk och kriterier. Det kommer också att byggas på pågående verksamheter inkluderat: andra forskningsprojekt, konferenser, internationella tekniska forum och maritima sammanslutningar. De fyra huvud resultaten inkluderar: publikation av en specialiserad teknisk maritim tidskrift, riktlinjer för ett riktat maritimt träningsprogram, underlag för tekniska föreläsningar, rekommendation för regelverk och kriterier.



For further information contact:
Dr. Michael D. Woodward
School of Marine Science and Technology,
Newcastle University, UK
Web: <http://pilot.ncl.ac.uk>



För ytterligare information kontakta:
Erland Wilske, SSPA
Erland.wilske@sspa.se

Ett starkt projektteam

Mettle
Transas Ltd
STC – Group
SSPA Sweden AB
BMT SeaTech Ltd
FORCE Technology
Broström Aktiebolag
South Tyneside College

SOGREAH – Port Revel manned models
CTO – Ship Design and Research Centre

Cons.a.r – Italian Ship Owners Research Consortium

Foundation for Safety of Navigation and Environment Protection
Development Centre for Ship Technology and Transport Systems
Newcastle University, School of Marine Science and Technology

AZIPILOT är finansierat av Europeiska kommissionens sjätte ramprogram (Coordinated Action).